

R3 SCRUB PRO



LOCALISER ET DEMARRER

1

Localiser le robot.

2a

Sélectionner la section souhaitée (pas de schéma) et appuyer sur "Nettoyer".

2b

Baisser le guidon.

3

Docker le robot (avec schéma).

4

Docker le robot.

4a

Le robot se dirige vers la station docking.

4b

Le robot se charge dans la station docking.

5

Undock le robot (aller à l'étape 2a).

ENTRETIEN

1

Vider le réservoir des eaux usées.

2

Démonter la brosse.

3

Nettoyer la brosse.

4

Nettoyer la trémie.

5

Nettoyer le compartiment des brosses avec une lavette en microfibrilles humide.

6

Dépoussiérer le pare-chocs avant.

7

Enlever les cheveux et la poussière du support de pare-chocs et de la roulette.

8

Nettoyer la trémie bleue du réservoir des eaux usées.

9

Rincer le réservoir des eaux usées. Attention : Pas d'eau sur le flotteur.

10

Nettoyer le flotteur. Bien sécher le flotteur avant de le remettre en place.

11

Nettoyer le tuyau d'aspiration et l'entrée du tuyau.

12

Démonter la raclette.

13

Nettoyer la raclette et les roulettes et vérifier l'usure.

14

Nettoyer les capteurs, le lidar et les caméras avec une lavette microfibrilles humide. Attention : Signaler immédiatement les rayures sur les capteurs à [service@boma.be](mailto:service@boma.be)

15

**Périodiquement :** Démonter et nettoyer le filtre à eau propre.